Выходное сопротивление схем на ОУ с глубокой ООС

Как следует из общей теории обратной связи в электрических схемах, она может изменять входные и выходные импедансы. Рассмотрим частный случай схемы с операционным усилителем в неинвертирующем включении (рис. 1).

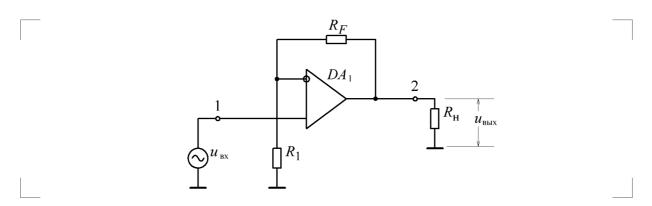


Рис. 1

Будем интересоваться выходным сопротивлением этой схемы $R_{{
m BЫХ}F}$. Оно связано с исходным значением выходного сопротивления схемы соотношением

$$R_{_{\rm BЫX}F} = R_{_{\rm BЫX}} \frac{1 - T_{_{\rm BЫX}}(0)}{1 - T_{_{\rm BЫX}}(\infty)} \ ,$$

где $T_{\rm BЫX}(0)$ и $T_{\rm BЫX}(\infty)$ — значения петлевой передачи при замкнутых и разомкнутых выходных зажимах. При замкнутых выходных зажимах (рис. 2) передача по петле отсутствует и $T_{\rm BЫX}(0){=}0$.

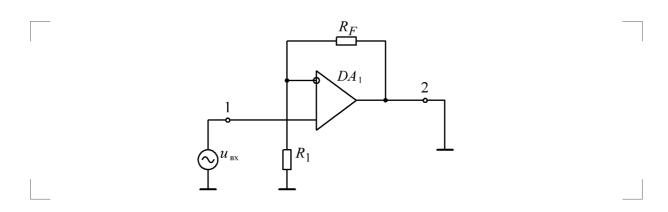


Рис. 2

Для нахождения $T_{\text{вых}}(\infty)$ разомкнем цепь обратной связи и подключим к точкам разрыва эквивалентные 2-полюсники R', R'' (рис. 3).

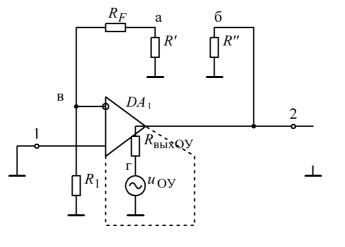


Рис. 3

Обведенные пунктиром элементы относятся к внутренностям операционного усилителя. Из схемы следует, что $R' = R_{\rm BЫХОУ}$, $R'' = R_F + R_1$. Поэтому выходное сопротивление схемы при разомкнутой обратной связи (исходное значение) равно $R_{\rm BЫX} = R_{\rm BЫXOY} || \, R'' \approx R_{\rm BЫXOY} \,$.

Петлевая передача может рассматриваться в виде произведения 3 составляющих

$$\begin{split} &T_{_{\mathbf{B}\mathbf{b}\mathbf{X}}}(\infty)\!=\!K_{_{\mathbf{B}\mathbf{B}}}K_{_{\mathbf{F}\mathbf{G}}}\!=\!\frac{R_{_{1}}}{R_{_{F}}\!+\!R_{_{1}}}\!\cdot\!K_{_{-}}\!\cdot\!\frac{R''}{R_{_{\mathbf{B}\mathbf{b}\mathbf{X}}\mathbf{O}\mathbf{Y}}\!+\!R''}\!=\\ &=\!\frac{R_{_{1}}}{R_{_{F}}\!+\!R_{_{1}}}\!\cdot\!K_{_{-}}\!\cdot\!\frac{R_{_{F}}\!+\!R_{_{1}}}{R_{_{\mathbf{B}\mathbf{b}\mathbf{X}}\mathbf{O}\mathbf{Y}}\!+\!R_{_{F}}\!+\!R_{_{1}}}\!=\!K_{_{-}}\!\cdot\!\frac{R_{_{1}}}{R_{_{\mathbf{B}\mathbf{b}\mathbf{X}}\mathbf{O}\mathbf{Y}}\!+\!R_{_{F}}\!+\!R_{_{1}}}.\end{split}$$

В результате

$$R_{_{\rm BMX}F} = \frac{R_{_{\rm BMX}}}{1 - T_{_{\rm BMX}}(\infty)} = \frac{R_{_{\rm BMX}\rm OY}(R_1 + R_F)}{R_{_{\rm BMX}\rm OY} + R_1 + R_F - K_- R_1} \ .$$

В силу большого дифференциального коэффициента усиления операционного усилителя остальными слагаемыми в знаменателе можно пренебречь. Тогда

$$R_{\text{BMX}F} = R_{\text{BMXOY}} \frac{1}{-K_{-}} \left(1 + \frac{R_{F}}{R_{1}} \right) .$$

Слагаемое в скобках равно коэффициенту усиления схемы с операционным усилителем в неинвертирующем включении, а коэффициент усиления операционного усилителя по отношению к инвертирующему входу отрицателен и по модулю примерно равен дифференциальному коэффициенту усиления $-K_{\perp} \approx K_{_{\scriptstyle \rm Z}}$. С учетом этого получаем выражение для выходного сопротивления схемы

$$R_{\text{BMX}F} = R_{\text{BMXOY}} \frac{K_F}{K_{\text{д}}} .$$

Последнее соотношение наглядно показывает, что выходное сопротивление схемы с обратной связью в данном случае оказывается много меньше, чем собственное выходное сопротивление операционного усилителя.